

## Lösung: Serie 4

### 1. Zusammenhängende offene Mengen im euklidischen Raum

Dass zusammenhängend aus wegzusammenhängend folgt, ist bekannt. Sei also  $A \subset \mathbb{R}^d$  offen und zusammenhängend. Wähle ein  $a \in A$  und definiere

$$B := \{x \in A : \exists \text{ ein Weg in } A \text{ von } a \text{ nach } x \}.$$

Wir wollen zeigen, dass  $B = A$ . Da  $A$  zusammenhängend und  $a \in B \neq \emptyset$  ist, reicht es zu zeigen, dass  $B$  sowohl offen als auch abgeschlossen ist (in  $A$ ).

Zuerst zeigen wir, dass  $B$  offen ist. Sei  $x \in B$ . Dann ist  $x \in A$  und somit gibt es ein  $\varepsilon > 0$  so, dass  $B_\varepsilon(x) \subset A$ .  $B_\varepsilon(x)$  ist jedoch wegzusammenhängend und somit gibt es für jedes  $y \in B_\varepsilon(x)$  einen Weg  $\gamma_1$  von  $y$  nach  $x$ . Da  $x \in B$ , gibt es einen Weg  $\gamma_2$  von  $x$  nach  $a$  und folglich ist  $\gamma_1 \cdot \gamma_2$  ein Weg von  $y$  nach  $a$ . Damit ist  $B_\varepsilon(x) \subset B$ .

Es bleibt zu zeigen, dass  $B$  abgeschlossen ist. Dies ist äquivalent zu  $A \setminus B$  offen. Sei  $x \in A \setminus B$ . Dann ist  $x \in A$  und somit gibt es ein  $\varepsilon > 0$  mit  $B_\varepsilon(x) \subset A$ . Sei  $y \in B_\varepsilon(x)$ . Da  $B_\varepsilon(x)$  zusammenhängend ist gibt es einen Weg  $\gamma_1$  von  $x$  nach  $y$ . Falls es einen Weg  $\gamma_2$  von  $y$  nach  $a$  gäbe, so wäre  $\gamma_1 \cdot \gamma_2$  ein Weg von  $x$  nach  $a$ , was jedoch  $x \in A \setminus B$  widerspricht. Somit kann es keinen Weg von  $y$  nach  $a$  geben, womit  $B_\varepsilon(x) \subset A \setminus B$  gezeigt ist.

## 2. Homotopie und Verknüpfung von Wegen

*Erinnerung:*

- Wenn  $\gamma, \gamma' \in C([0, 1], E)$  mit  $\gamma(0) = \gamma'(0) =: a$  und  $\gamma(1) = \gamma'(1) =: b$ , dann

$$\gamma \sim \gamma' :\Leftrightarrow \exists H \in C([0, 1] \times [0, 1], E) \text{ mit } \begin{cases} H(0, \cdot) = \gamma, H(1, \cdot) = \gamma', \\ H(s, 0) = a, H(s, 1) = b, \text{ für } s \in [0, 1]. \end{cases}$$

So ein  $H$  nennen wir *Homotopie* oder *Weghomotopie* von  $\gamma$  nach  $\gamma'$ . (Beachte dass unsere Definition beinhaltet dass die Endpunkte fix bleiben.)

- Für Wege  $\gamma_0, \gamma_1 \in C([0, 1], E)$  mit  $\gamma_0(1) = \gamma_1(0)$  ist der Weg  $\gamma_0 \cdot \gamma_1 \in C([0, 1], E)$  durch

$$\gamma_0 \cdot \gamma_1(t) := \begin{cases} \gamma_0(2t) & \text{falls } t \in [0, \frac{1}{2}], \\ \gamma_1(2t - 1) & \text{falls } t \in [\frac{1}{2}, 1], \end{cases}$$

definiert.

Da  $\gamma_i \sim \gamma'_i$  existiert eine Homotopie  $H_i$  von  $\gamma_i$  nach  $\gamma'_i$ ,  $i = 1, 2$ . Definiere  $H : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow E$  durch

$$H(s, t) := \begin{cases} H_0(s, 2t) & \text{falls } t \in [0, \frac{1}{2}], \\ H_1(s, 2t - 1) & \text{falls } t \in [\frac{1}{2}, 1], \end{cases}$$

für  $s, t \in [0, 1]$ .  $H$  ist stetig weil  $H_0(\cdot, 1) \equiv y \equiv H_1(\cdot, 0)$ . Weiter gilt dass  $H(s, 0) = H_0(s, 0) = x$  und  $H(s, 1) = H_1(s, 1) = z$  für alle  $s \in [0, 1]$ , und nach Definition des "Produkt"  $\cdot$  von Wegen haben wir  $H(0, \cdot) = \gamma_0 \cdot \gamma_1$  und  $H(1, \cdot) = \gamma'_0 \cdot \gamma'_1$ . Also ist  $H$  eine Homotopie von  $\gamma_0 \cdot \gamma_1$  nach  $\gamma'_0 \cdot \gamma'_1$ , das heisst  $\gamma_0 \cdot \gamma_1 \sim \gamma'_0 \cdot \gamma'_1$ .

## 3. Fundamentalgruppe des Kreises

Wir bemerken zuerst dass für jedes  $n \in \mathbb{Z}$  stetige *Winkelfunktionen*  $S^1 \setminus \{-1\} \rightarrow (n - \frac{1}{2}, n + \frac{1}{2})$  respektive  $S^1 \setminus \{+1\} \rightarrow (n, n + 1)$  existieren, diese sind Inverse von  $\pi|(n - \frac{1}{2}, n + \frac{1}{2})$  respektive  $\pi|(n, n + 1)$ . Für jedes  $z \in S^1$  und jedes  $r \in \pi^{-1}\{z\}$  existiert also eine offene Umgebung  $U$  von  $z$  in  $S^1$ ,  $U = S^1 \setminus \{-1\}$  oder  $U = S^1 \setminus \{1\}$ , und eine stetige Winkelfunktion  $\sigma : U \rightarrow \mathbb{R}$  so dass  $\pi \circ \sigma = \text{id}_U$  und  $\sigma(z) = r$ .

(a) Sei  $\gamma \in E$ , d.h.  $\gamma \in C([0, 1], \mathbb{R})$  mit  $\gamma(0) = 0$  und  $\gamma(1) \in \mathbb{Z}$ . Betrachte  $\gamma' := \pi \circ \gamma$ . Offensichtlich gilt dass  $\gamma' \in C([0, 1], S^1)$  mit  $\gamma'(0) = 1$  und  $\gamma'(1) = 1$ . Daher ist  $p$  wohldefiniert.

Seien  $\gamma_1, \gamma_2 \in E$  mit  $p(\gamma_1) = p(\gamma_2)$ . Wir wollen zeigen dass  $\gamma_1 = \gamma_2$ , oder äquivalent dass

$$A := \{t \in [0, 1] : \gamma_1(t) = \gamma_2(t)\} = [0, 1].$$

Beachte dass  $0 \in A$ . Dazu genügt es zu zeigen dass  $A$  sowohl offen als auch abgeschlossen in  $[0, 1]$  (und nichtleer) ist, denn  $[0, 1]$  ist zusammenhängend.  $A = (\gamma_1 - \gamma_2)^{-1}(\{0\})$  ist abgeschlossen weil  $\gamma_1, \gamma_2$  stetig sind und  $\{0\} \subset \mathbb{R}$  abgeschlossen ist. Sei  $t \in A$ . Wähle eine Umgebung  $I \subset \mathbb{R}$  von  $\gamma_1(t) = \gamma_2(t) \in \mathbb{R}$  so dass  $\pi|I$  bijektiv ist. Weil  $\pi \circ \gamma_1 = \pi \circ \gamma_2$  gilt also  $\gamma_1 = \gamma_2$  auf  $V := \gamma_1^{-1}(I) \cap \gamma_2^{-1}(I)$ ;  $V$  ist relativ offen in  $[0, 1]$  und enthält  $t$ . Somit ist  $A$  offen in  $[0, 1]$ .

Eine Inspektion des Beweises in (a) zeigt dass wir folgendes bewiesen haben:

**Lemma A.** *Sei  $Q$  ein zusammenhängender topologischer Raum und  $\phi : Q \rightarrow S^1$  sei stetig. Wenn  $\tilde{\phi}_1, \tilde{\phi}_2 : Q \rightarrow \mathbb{R}$  stetige Abbildungen sind mit  $\pi \circ \tilde{\phi}_i = \phi$  ( $i = 1, 2$ ) und  $\tilde{\phi}_1(q_0) = \tilde{\phi}_2(q_0)$  an einem Punkt  $q_0 \in Q$ , dann gilt  $\tilde{\phi}_1 = \tilde{\phi}_2$ .*

Als nächstes zeigen wir folgendes zentrale Resultat welches wir in (b) und (d) benötigen.

**Lemma B.** *Es sei  $Q$  ein lokal zusammenhängender Raum, zum Beispiel  $Q = [0, 1]$  oder  $Q = \{*\}$  ein Punkt. Weiter sei  $\phi_0 : Q \rightarrow S^1$  stetig,  $H : [0, 1] \times Q \rightarrow S^1$  stetig mit  $H(0, \cdot) = \phi_0$ ,  $\tilde{\phi}_0 : Q \rightarrow \mathbb{R}$  stetig mit  $\pi \circ \tilde{\phi}_0 = \phi_0$ . Dann existiert eine eindeutige stetige Abbildung  $\tilde{H} : [0, 1] \times Q \rightarrow \mathbb{R}$  so dass  $\pi \circ \tilde{H} = H$  und  $\tilde{H}(0, \cdot) = \tilde{\phi}_0$ . Wenn für ein  $q \in Q$  die Abbildung  $s \mapsto H(s, q)$  konstant ist, so ist auch  $s \mapsto \tilde{H}(s, q)$  konstant.*

Im Beweis dieses Lemma werden wir folgende Resultate benutzen welche von unabhängigen Interesse sind.

**Lemma C** *Sei  $Q$  ein lokal zusammenhängender Raum,  $q_0 \in Q$ ,  $n \in \mathbb{N}$ ,  $\mathcal{U} \subset \mathcal{P}(S^n)$  eine endliche offene Überdeckung von  $S^n$ , und  $H : [0, 1] \times Q \rightarrow S^n$  stetig. Dann existiert  $N \in \mathbb{N}$  und eine zusammenhängende offene Umgebung  $W \subset Q$  von  $q_0$  so dass*

$$\forall j \in \{1, \dots, N\} \exists U_j \in \mathcal{U} : H \left( \left[ \frac{j-1}{N}, \frac{j}{N} \right] \times W \right) \subset U_j. \quad (1)$$

Der Beweis von Lemma C benutzt:

**Lemma (Spezialfall des Lebesgue Zahl Lemma).** Wenn  $\mathcal{A}$  eine offene Überdeckung eines kompakten Intervall  $I \subset \mathbb{R}$  ist, dann

$$\exists \delta > 0 : [(I' \subset I \text{ ein Intervall} \wedge |I'| < \delta) \Rightarrow (\exists J \in \mathcal{A} : I' \subset J)].$$

Solch eine Zahl  $\delta$  heisst Lebesgue Zahl für die offene Überdeckung  $\mathcal{A}$ .

Den einfachen Beweis des Lebesgue Zahl Lemma verschieben wir in Serie 7.

*Beweis von Lemma C.* Für jedes  $s \in [0, 1]$  existiert eine offene Umgebung  $U \in \mathcal{U}$  des Punktes  $H(s, q_0) \in S^1$ . Weil  $H^{-1}(U)$  eine offene Umgebung von  $(s, q_0)$  ist existieren nach Definition der Produkttopologie relativ offene Teilmengen  $J \subset [0, 1]$  und  $V \subset Q$  so dass  $(s, q_0) \in J \times V \subset H^{-1}(U)$ ; wir können  $J$  als Intervall wählen. Die Kollektion aller solchen Produktmengen  $J \times V$  (bezüglich aller  $s \in [0, 1]$ ) bildet eine offene Überdeckung der kompakten Menge  $[0, 1] \times \{q_0\}$ , so dass endlich viele von ihnen, sagen wir  $J_1 \times V_1, \dots, J_m \times V_m$ , die Menge  $[0, 1] \times \{q_0\}$  überdecken. Weil  $Q$  lokal zusammenhängend ist existiert eine Umgebung  $W$  von  $q_0$  mit  $W \subset V_1 \cap \dots \cap V_m$ . Weiter sei  $\delta > 0$  eine Lebesgue Zahl für die relativ offene Überdeckung  $\{J_1, \dots, J_m\}$  von  $[0, 1]$ . Wähle  $N \in \mathbb{N}$  so dass  $N^{-1} < \delta$ . Die Behauptung folgt nun durch Anwendung des Lebesgue Zahl Lemma.  $\square$ (Lemma C)

Im Beweis von Lemma B werden wir Folgendes benutzen:

**Lemma (Klebe-Lemma).** Es seien  $(E, \mathcal{T}), (E', \mathcal{T}')$  topologische Räume. Notation: Für  $Y \subset E$  schreiben wir  $f \in C(Y, E')$  wenn  $f : (Y, \mathcal{T}_Y) \rightarrow (E', \mathcal{T}')$  stetig ist. Angenommen  $E = A \cup B$  ist die Vereinigung von abgeschlossenen Teilmengen  $A, B$  von  $(E, \mathcal{T})$ . Wenn  $f \in C(A, E')$  und  $g \in C(B, E')$ , und wenn  $f = g$  auf  $A \cap B$ , dann ist  $h : E \rightarrow E'$ , definiert durch  $h|_A = f$  und  $h|_B = g$ , stetig.

(Den einfachen Beweis des Klebe-Lemma werden wir in Serie 6 nachholen.)

*Beweis von Lemma B.* Wir zeigen zuerst lokale Eindeutigkeit von  $\tilde{H}$ . Angenommen  $W \subset Q$  und  $\tilde{H}_i : [0, 1] \times W \rightarrow \mathbb{R}$  sind stetige Abbildungen mit  $\pi \circ \tilde{H}_i = H$  ( $i = 1, 2$ ), welche auf  $\{0\} \times W$  übereinstimmen. Für jedes  $q \in W$  sind dann  $t \mapsto \tilde{H}_i(t, q)$  ( $i = 1, 2$ ) Wege mit gleichem Startpunkt, also stimmen sie nach Lemma A überein. Es folgt dass  $\tilde{H}_1$  und  $\tilde{H}_2$  auf  $[0, 1] \times W$  übereinstimmen. Insbesondere, wenn wir  $W = B$  nehmen, so beweist dies die Eindeutigkeitsaussage im Lemma.

Wir zeigen nun Existenz von  $\tilde{H}$ . Für gegebenes  $q_0 \in Q$  wenden wir Lemma C mit  $n = 1$  und  $\mathcal{U} = \{S^1 \setminus \{-1\}, S^1 \setminus \{1\}\}$  an. Dies gibt uns ein  $N \in \mathbb{N}$  und eine zusammenhängende offene Umgebung  $W \subset Q$  von  $q_0$  so dass (1) gilt. Insbesondere existiert  $U_1 \in \mathcal{U}$  so dass  $H([0, \frac{1}{N}] \times W) \subset U_1$ . Weiter gibt es eine stetige Winkelfunktion  $\sigma_1 : U_1 \rightarrow \mathbb{R}$  so dass  $\sigma_1(\phi_0(q_0)) = \tilde{\phi}_0(q_0)$ . Wir definieren  $\tilde{H}$  auf  $[0, \frac{1}{N}] \times W$  als

$$\tilde{H}|_{[0, 1/N] \times W} := \sigma_1 \circ H|_{[0, 1/N] \times W}.$$

Als Komposition von stetigen Abbildungen ist diese Abbildung stetig. Die Abbildung  $\tilde{H}(0, \cdot)|_W = \sigma \circ \phi_0|_W : W \rightarrow \mathbb{R}$  nimmt an der Stelle  $q_0$  den Wert  $\tilde{\phi}_0(q_0)$  an – nach Konstruktion von  $\sigma_1$  – und erfüllt

$$\pi \circ \tilde{H}(0, \cdot)|_W = \phi_0|_W = \pi \circ \tilde{\phi}_0|_W.$$

Mit Lemma A folgt dass  $\tilde{H}(0, \cdot)|_W = \tilde{\phi}_0|_W$ .

Wir setzen nun  $\tilde{H}|_{[0, 1/N] \times W}$  per Induktion zu einer stetigen Abbildung  $\tilde{H} : [0, 1] \times W \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\pi \circ \tilde{H} = H|_{[0, 1] \times W}$  und  $\tilde{H}(0, \cdot) = \tilde{\phi}_0|_W$  fort. Dazu nehmen wir induktionsweise für ein  $j \in \{1, \dots, N\}$  an dass wir eine stetige Abbildung  $\tilde{H}_{\text{alt}} : [0, \frac{j-1}{N}] \times W \rightarrow \mathbb{R}$  haben mit

$$\pi \circ \tilde{H}_{\text{alt}} = H|_{[0, \frac{j-1}{N}] \times W} \quad \text{und} \quad \tilde{H}_{\text{alt}}(0, \cdot) = \tilde{\phi}_0|_W. \quad (2)$$

Gemäss Lemma C existiert  $U_j \in \mathcal{U}$  so dass  $H\left([\frac{j-1}{N}, \frac{j}{N}] \times W\right) \subset U_j$ . Weiter gibt es eine stetige Winkelfunktion  $\sigma_j : U_j \rightarrow \mathbb{R}$  so dass

$$\sigma_j \left( H\left(\frac{j-1}{N}, q_0\right) \right) = \tilde{H}_{\text{alt}} \left( \frac{j-1}{N}, q_0 \right). \quad (3)$$

Definiere  $\tilde{H}_{\text{neu}} : [0, \frac{j}{N}] \times W \rightarrow \mathbb{R}$  als

$$\tilde{H}_{\text{neu}} := \begin{cases} \tilde{H}_{\text{alt}} & \text{auf } [0, \frac{j-1}{N}] \times W, \\ \sigma_j \circ H|_{[\frac{j-1}{N}, \frac{j}{N}] \times W} & \text{auf } [\frac{j-1}{N}, \frac{j}{N}] \times W. \end{cases}$$

Wir müssen zeigen dass  $\tilde{H}_{\text{neu}}$  auf der zusammenhängenden Menge  $\{[\frac{j-1}{N}, \frac{j}{N}]\} \times W$  wohldefiniert ist. Aus (3) und

$$\pi \circ \left[ \sigma_j \circ H\left(\frac{j-1}{N}, \cdot\right)|_W \right] = H\left(\frac{j-1}{N}, \cdot\right)|_W \stackrel{(2)}{=} \pi \circ \tilde{H}_{\text{alt}}\left(\frac{j-1}{N}, \cdot\right)$$

folgt mit Lemma A tatsächlich dass

$$\tilde{H}_{\text{alt}} \left( \frac{j-1}{N}, \cdot \right) = \sigma_j \circ H \left( \frac{j-1}{N}, \cdot \right) |_W.$$

Damit ist  $\tilde{H}_{\text{neu}}$  wohldefiniert und nach dem Klebe-Lemma auch stetig. Wegen (2) haben wir

$$\pi \circ \tilde{H}_{\text{neu}} = H|_{[0, \frac{j}{N}] \times W} \quad \text{und} \quad \tilde{H}_{\text{neu}}(0, \cdot) = \tilde{\phi}_0|_W.$$

Dies beendet den Induktionsschritt.

Jeder Punkt von  $Q$  ist in einer Umgebung  $W$  enthalten so dass eine stetige Abbildung  $\tilde{H}_W : [0, 1] \times W \rightarrow \mathbb{R}$  existiert mit

$$\pi \circ \tilde{H}_W = H|_{[0, 1] \times W} \quad \text{und} \quad \tilde{H}_W(0, \cdot) = \tilde{\phi}_0|_W.$$

Wenn  $W$  und  $W'$  zwei solche Umgebungen sind, dann stimmen  $\tilde{H}_W$  und  $\tilde{H}_{W'}$ , gemäss der oben bewiesenen lokalen Eindeutigkeit von  $\tilde{H}$ , auf  $[0, 1] \times (W \cap W')$

überein. Dies erlaubt uns  $\tilde{H}$  global auf  $[0, 1] \times Q$  zu definieren.  $\tilde{H}$  ist stetig weil die Einschränkung auf jede solche Umgebung  $W$ , wie oben, stetig ist. Nach Konstruktion gilt

$$\pi \circ \tilde{H} = H \quad \text{und} \quad \tilde{H}(0, \cdot) = \tilde{\phi}_0.$$

Wenn nun für ein  $q \in Q$  der Weg  $[0, 1] \rightarrow S^1$ ,  $s \mapsto H(s, q)$ , konstant, also gleich  $H(0, q) = \phi_0(q)$  ist, dann folgt mit Lemma A dass der Weg  $[0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $s \mapsto \tilde{H}(s, q)$ , konstant gleich  $\tilde{\phi}_0(q)$  ist, denn  $\tilde{H}(0, q) = \tilde{\phi}_0(q)$  und

$$\pi \circ \tilde{H}(\cdot, q) = H(\cdot, q) \equiv \phi_0(q) = \pi \circ \tilde{\phi}_0(q). \quad \square(\text{Lemma B})$$

**(b)** Wir verifizieren dass  $p$  surjektiv ist. Sei  $\gamma \in B$ . Wir wollen  $\tilde{\gamma} \in E$  finden so dass  $\pi \circ \tilde{\gamma} = \gamma$ . Dazu wenden wir das obige Lemma B an, und zwar mit  $Q = \{*\}$ ,  $\phi_0(*) := \gamma(0) = 1$  und  $\tilde{\phi}_0(*) := 0$ . Damit existiert eine eindeutige stetige Abbildung  $\tilde{\gamma} : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  so dass  $\pi \circ \tilde{\gamma} = \gamma$  und  $\tilde{\gamma}(0) = 0$  (in der Notation des Lemma,  $\tilde{\gamma} = \tilde{H}(\cdot, *)$ ). Wir haben  $\pi \circ \tilde{\gamma}(1) = \gamma(1) = 1$ , also  $\tilde{\gamma}(1) \in \mathbb{Z}$  und somit  $\tilde{\gamma} \in E$ .

**(c)** Gegeben  $\gamma_0, \gamma_1 \in B$ , angenommen  $p^{-1}(\gamma_0), p^{-1}(\gamma_1) \in E$  haben den gleichen Endpunkt in  $\mathbb{Z}$ ,  $p^{-1}(\gamma_0)(1) = p^{-1}(\gamma_1)(1)$ . Dann definiert

$$H(s, t) := (1 - s)p^{-1}(\gamma_0)(t) + sp^{-1}(\gamma_1)(t) \quad (s, t \in [0, 1])$$

eine Homotopie von  $p^{-1}(\gamma_0)$  nach  $p^{-1}(\gamma_1)$ . Somit ist  $p \circ H$  eine Homotopie von  $\gamma_0$  nach  $\gamma_1$ , das heisst  $\gamma_0 \sim \gamma_1$ .

**(d)** Wir zeigen die Kontraposition. Es seien  $\gamma_0, \gamma_1 \in B$  mit  $\gamma_0 \sim \gamma_1$ . Dann existiert  $H : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow S^1$  mit  $H(0, \cdot) = \gamma_0$ ,  $H(1, \cdot) = \gamma_1$  und  $H(s, 0) = H(s, 1) = 1$  für  $s \in [0, 1]$ . Wir wenden das obige Lemma B an, und zwar mit  $Q = [0, 1]$ ,  $\phi_0 := \gamma_0$  und  $\tilde{\phi}_0 := p^{-1}(\gamma_0)$ . Es existiert also  $\tilde{H} : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\pi \circ \tilde{H} = H$  und  $\tilde{H}(0, \cdot) = p^{-1}(\gamma_0)$  so, dass  $s \mapsto \tilde{H}(s, q)$  konstant ist für  $q = 0, 1$ . In anderen Worten ist  $\tilde{H}$  eine Weghomotopie von  $p^{-1}(\gamma_0)$  nach  $\tilde{H}(1, \cdot) =: \tilde{\gamma}_1$ . Wir haben

$$\begin{aligned} \pi \circ \tilde{\gamma}_1 &= \pi \circ \tilde{H}(1, \cdot) = H(1, \cdot) = \gamma_1 \\ \tilde{\gamma}_1(q) &= \tilde{H}(1, q) = \tilde{H}(0, q) = p^{-1}(\gamma_0)(q) \quad \text{für } q = 0, 1. \end{aligned}$$

Insbesondere ist  $\tilde{\gamma}_1 \in E$ , also muss  $\tilde{\gamma}_1 = p^{-1}(\gamma_1)$  sein, und es gilt

$$p^{-1}(\gamma_1)(1) = \tilde{\gamma}_1(1) = p^{-1}(\gamma_0)(1).$$

**(e)** Aus den Teilaufgaben (a) und (b) folgt, dass die Schleifen in  $B$  eins zu eins mit Wegen in  $E$  identifiziert werden können. Somit entsprechen die Homotopieklassen gemäss Teilaufgaben (c) und (d) genau den verschiedenen Endpunkten der Wege in  $E$  und somit  $\mathbb{Z}$ . Es bleibt noch zu zeigen, dass die Verknüpfung von Wegen der Addition in  $\mathbb{Z}$  entspricht. Dies ist jedoch leicht zu sehen. Das einzige was dabei beachtet werden muss, ist, dass wenn man zwei Wege  $\gamma_0$  und  $\gamma_1$  aus  $B$  miteinander verknüpft, so erhält man in  $E$  den Weg  $p^{-1}(\gamma_0) \cdot (p^{-1}(\gamma_1) + p^{-1}(\gamma_0)(1))$ , d.h. man muss den Anfangspunkt des zweiten Weges in  $\mathbb{R}$  an den Endpunkt des ersten Weges verschieben.

#### 4. Fundamentalgruppe höher-dimensionaler Sphären

(In dieser Lösung folgen wir einer leicht vereinfachten Strategie.) Es sei  $\gamma \in C([0, 1], S^n)$  mit  $\gamma(0) = \gamma(1) = x_0$  und  $n \geq 2$ . Wir wollen zeigen dass  $\gamma$  zum konstanten Weg  $e_{x_0}$  homotop ist. Dazu wähle  $y_0 \in S^n \setminus \{x_0\}$ . Wir zeigen:

- i)  $S^n \setminus \text{pt}$  (das soll heißen “ $n$ -Sphäre minus ein Punkt”) ist homöomorph zu  $\mathbb{R}^n$ . Insbesondere gilt  $\pi_1(S^n \setminus \{y_0\}, x_0) = \{e_{x_0}\}$ .
- ii) Wegen  $n \geq 2$  existiert ein Weg  $\gamma' \in C([0, 1], S^n)$  mit  $\gamma'(0) = \gamma'(1) = x_0$  so dass  $\gamma \sim \gamma'$  und  $y_0 \notin \text{Bild}(\gamma')$ .

Weil nach (i)  $\pi_1(S^n \setminus \{y_0\}, x_0) = \{e_{x_0}\}$ , muss der Weg  $\gamma'$  aus (ii) homotop zu  $e_{x_0}$  sein. Also gilt  $\gamma \sim e_{x_0}$ .

(i) Es bezeichne  $N := (0, \dots, 0, 1) \in S^n \subset \mathbb{R}^{n+1}$  den “Nordpol” in  $S^n$ . Definiere die *stereographische Projektion*

$$\sigma : S^n \setminus \{N\} \rightarrow \mathbb{R}^n, (x_1, \dots, x_{n+1}) \mapsto \frac{(x_1, \dots, x_n)}{1 - x_{n+1}}.$$

Diese Abbildung ist bijektiv mit Inversem

$$\sigma^{-1} : \mathbb{R}^n \rightarrow S^n \setminus \{N\}, (u_1, \dots, u_n) \mapsto \frac{(2u_1, \dots, 2u_n, |u|^2 - 1)}{|u|^2 + 1}.$$

$\sigma$  und  $\sigma^{-1}$  sind beides stetige Abbildungen, also ist  $S^n \setminus \{N\}$  homöomorph zu  $\mathbb{R}^n$ . Wir haben

$$\pi_1(S^n \setminus \{N\}) \sim \pi_1(\mathbb{R}^n) = \{e\}.$$

(ii) In Lemma C, siehe Lösung von Aufgabe 3, haben wir insbesondere folgendes gezeigt: Wenn  $\mathcal{U} \subset \mathcal{P}(S^n)$  eine endliche offene Überdeckung von  $S^n$  ist und  $\gamma \in C([0, 1], S^n)$ , dann existiert  $N \in \mathbb{N}$  so dass

$$\forall j \in \{1, \dots, N\} \exists U_j \in \mathcal{U} : \gamma \left( \left[ \frac{j-1}{N}, \frac{j}{N} \right] \right) \subset U_j. \quad (1)$$

Setze

$$U := \{x \in S^n \subset \mathbb{R}^{n+1} : |x - q| < \varepsilon\}$$

für ein  $\varepsilon \in (0, 1)$ . Dann ist  $U \approx (-\varepsilon, \varepsilon)^n$ , also  $\pi_1(U) = \{e\}$ . Angenommen  $[a, b] \subset [0, 1]$  ist ein Intervall mit den Eigenschaften dass  $\gamma([a, b]) \subset U$  und  $\gamma(a) \neq y_0 \neq \gamma(b)$ . Weil  $U \setminus \{y_0\} \approx \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  wegzusammenhängend ist – hier benutzen wir dass  $n \geq 2$  – existiert also ein Weg in  $U_{q_0} \setminus \{y_0\}$  der  $\gamma(a)$  mit  $\gamma(b)$  verbindet. Dieser Weg muss in  $U$  homotop zu  $\gamma|_{[a,b]}$  sein, denn  $\pi_1(U) = \{e\}$ . Wegen (1), angewandt auf die offene Überdeckung  $\mathcal{U} := \{U, S^n \setminus \{y_0\}\}$ , lässt sich also ein Weg  $\gamma' \in C([0, 1], S^n)$  finden der homotop zu  $\gamma$  ist und dessen Spur  $\text{Bild}(\gamma')$  in  $S^n \setminus \{y_0\}$  liegt.